

# Décision dans l'incertain

## Cours 3: Rappels de probabilités

Stéphane Airiau

Université Paris-Dauphine

On note  $V = \{X, Y, \dots\}$  un ensemble de variables aléatoires.

- chaque variable  $X$  peut prendre des valeurs dans un domaine  $Dom(X)$   
dans un premier temps, on peut supposer que ce domaine est fini et discret.
- chaque variable  $X \in V$  peut prendre n'importe quelle valeur dans  $Dom(X)$ .
- exemples :
  - $Dom(X) = \{x_1, x_2, x_3\}$
  - $Dom(\text{Météo}) = \{\text{soleil}, \text{pluie}, \text{nuageux}, \text{neige}\}$
  - $Dom(\text{SEspresso}) = \{\top, \perp\}$

- Une formule est une combinaison logique d'affectation de variables
- $X = x_1, (X = x_2 \vee X = x_3) \wedge Y = y_2$
- $\mathcal{L}$  est l'ensemble des formules (ou langage).

Un monde possible est une affectation de toutes les variables.

- similaire à l'approche logique : modèles

On notera  $\mathcal{W}$  l'ensemble des mondes possibles.

### Definition (distribution)

---

Une distribution de probabilité  $\mathbb{P} : \mathcal{L} \rightarrow [0,1]$  telle que

- $0 \leq \mathbb{P}(\alpha) \leq 1$
- Si  $\alpha$  est une tautologie,  $\mathbb{P}(\alpha) = 1$
- $\mathbb{P}(\alpha \vee \beta) = \mathbb{P}(\alpha) + \mathbb{P}(\beta) - \mathbb{P}(\alpha \wedge \beta)$

$\mathbb{P}(\alpha)$  représente le degré de croyance en  $\alpha$

- $\mathbb{P}(X = x_1) = \mathbb{P}(x_1) = 0.0$
- $\mathbb{P}(\text{Loc}(\text{stephane}) = \text{bureau}) = 0.6$
- $\mathbb{P}(\text{Loc}(\text{stephane}) = \text{bureau} \vee \text{Loc}(\text{stephane}) = \text{lab}) = 0.99$

$\mu(w)$  mesure le degré que le monde "actuel" est le monde possible  $w$ .

Si  $w$  a une mesure de 0, vous considérez que ce monde est impossible!

Etant donné une mesure  $\mu$ , on peut déterminer le degré de croyance de la formule  $\alpha \in \mathcal{L}$ .

⇒ sommer les mesures de tous les mondes qui satisfont la formule

$$\mathbb{P}(\alpha) = \sum_{w \in W} \{\mu(w) : w \models \alpha\}$$

On appelle ce type de probabilités (en absence de toute autre information) probabilités inconditionnelles ou antérieures (prior en anglais).

## Exemple

### mesure de probabilités

$tcpa$	0.162	$\bar{t}cpa$	0.0
$tcp\bar{a}$	0.018	$\bar{t}cp\bar{a}$	0.0
$tc\bar{p}a$	0.016	$\bar{t}c\bar{p}a$	0.0
$tc\bar{p}\bar{a}$	0.004	$\bar{t}c\bar{p}\bar{a}$	0.0
$t\bar{c}pa$	0.432	$\bar{t}\bar{c}pa$	0.0
$t\bar{c}p\bar{a}$	0.288	$\bar{t}\bar{c}p\bar{a}$	0.0
$t\bar{c}\bar{p}a$	0.008	$\bar{t}\bar{c}\bar{p}a$	0.0
$t\bar{c}\bar{p}\bar{a}$	0.072	$\bar{t}\bar{c}\bar{p}\bar{a}$	0.0

$$\mathbb{P}(t) =$$

$$\mathbb{P}(\neg t) =$$

$$\mathbb{P}(c) =$$

$$\mathbb{P}(\neg c) =$$

$$\mathbb{P}(p) =$$

$$\mathbb{P}(a) =$$

$$\mathbb{P}(c \wedge p) =$$

$$\mathbb{P}(c \vee p) =$$

$$\mathbb{P}(a \rightarrow p) =$$

## Exemple

### mesure de probabilités

$tcpa$	0.162	$\bar{t}cpa$	0.0
$tcp\bar{a}$	0.018	$\bar{t}cp\bar{a}$	0.0
$tc\bar{p}a$	0.016	$\bar{t}c\bar{p}a$	0.0
$tc\bar{p}\bar{a}$	0.004	$\bar{t}c\bar{p}\bar{a}$	0.0
$t\bar{c}pa$	0.432	$\bar{t}\bar{c}pa$	0.0
$t\bar{c}p\bar{a}$	0.288	$\bar{t}\bar{c}p\bar{a}$	0.0
$t\bar{c}\bar{p}a$	0.008	$\bar{t}\bar{c}\bar{p}a$	0.0
$t\bar{c}\bar{p}\bar{a}$	0.072	$\bar{t}\bar{c}\bar{p}\bar{a}$	0.0

$$\mathbb{P}(t) = 1$$

$$\mathbb{P}(\neg t) = 0$$

$$\mathbb{P}(c) = 0.2$$

$$\mathbb{P}(\neg c) = 0.8$$

$$\mathbb{P}(p) = 0.9$$

$$\mathbb{P}(a) = 0.618$$

$$\mathbb{P}(c \wedge p) = 0.18$$

$$\mathbb{P}(c \vee p) = 0.92$$

$$\mathbb{P}(a \rightarrow p) = \mathbb{P}(\neg a \vee p) = 1 - \mathbb{P}(a \wedge \neg p) = 0.976$$

## Relation

---

A toute mesure  $\mu$  correspond une distribution induite  $\mathbb{P}$ .

Pour toute distribution  $\mathbb{P}$ , il existe une mesure  $\mu$  qui induit  $\mathbb{P}$ .

☞ on a bien une correspondance.

ou comment utiliser une information nouvelle.

$\mathbb{P}(b | a)$  Probabilité de  $b$  sachant  $a$

avec l'information que  $a$  est vrai, qu'est-ce que cela change pour la probabilité que  $b$  soit vraie ?

$$\mathbb{P}(b | a) = \frac{\mathbb{P}(a \wedge b)}{\mathbb{P}(a)}$$

$\mathbb{P}(b | a) = 0.6$  est à interpréter par "si  $a$  est vrai, en l'absence de toute autre information, alors  $b$  est vrai avec une probabilité de 60%".

PS : Si  $\mathbb{P}(a) = 0$ , on utilise souvent la convention  $\mathbb{P}(b | a) = 1$

$\mathbb{P}(b | a)$  mesure le poids relatif des mondes où  $b$  est vrai parmi les mondes où  $a$  est vrai.

Tous les mondes où  $a$  est faux ne jouent aucun rôle ou n'ajoute aucune information.

$$\mathbb{P}(b | a) = \frac{\sum_{w \in W} \{\mu(w) : w \models a \wedge b\}}{\sum_{w \in W} \{\mu(w) : w \models a\}}$$

Intuitivement, si vous apprenez  $a$ , vous devriez changer votre degré de croyance en  $b$  de  $\mathbb{P}(b)$  à  $\mathbb{P}(b | a)$ .

## Exemple

### mesure de probabilités

$tcpa$	0.162	$\bar{t}cpa$	0.0
$tcp\bar{a}$	0.018	$\bar{t}cp\bar{a}$	0.0
$tc\bar{p}a$	0.016	$\bar{t}c\bar{p}a$	0.0
$tc\bar{p}\bar{a}$	0.004	$\bar{t}c\bar{p}\bar{a}$	0.0
$t\bar{c}pa$	0.432	$\bar{t}\bar{c}pa$	0.0
$t\bar{c}p\bar{a}$	0.288	$\bar{t}\bar{c}p\bar{a}$	0.0
$t\bar{c}\bar{p}a$	0.008	$\bar{t}\bar{c}\bar{p}a$	0.0
$t\bar{c}\bar{p}\bar{a}$	0.072	$\bar{t}\bar{c}\bar{p}\bar{a}$	0.0

$$\mathbb{P}(p | c) =$$

$$\mathbb{P}(p | \neg c) =$$

$$\mathbb{P}(a) =$$

$$\mathbb{P}(a | \neg p) =$$

$$\mathbb{P}(a | \neg p \wedge c) =$$

Remarquer que le changement des probabilités n'est pas monotone quand on ajoute de l'information!

## Exemple

### mesure de probabilités

$tcpa$	0.162	$\bar{t}cpa$	0.0
$tcp\bar{a}$	0.018	$\bar{t}cp\bar{a}$	0.0
$tc\bar{p}a$	0.016	$\bar{t}c\bar{p}a$	0.0
$tc\bar{p}\bar{a}$	0.004	$\bar{t}c\bar{p}\bar{a}$	0.0
$t\bar{c}pa$	0.432	$\bar{t}\bar{c}pa$	0.0
$t\bar{c}p\bar{a}$	0.288	$\bar{t}\bar{c}p\bar{a}$	0.0
$t\bar{c}\bar{p}a$	0.008	$\bar{t}\bar{c}\bar{p}a$	0.0
$t\bar{c}\bar{p}\bar{a}$	0.072	$\bar{t}\bar{c}\bar{p}\bar{a}$	0.0

$$\mathbb{P}(p | c) = 0.9$$

$$\mathbb{P}(p | \neg c) = 0.9$$

$$\mathbb{P}(a) = 0.618$$

$$\mathbb{P}(a | \neg p) = 0.27$$

$$\mathbb{P}(a | \neg p \wedge c) = 0.8$$

Remarquer que le changement des probabilités n'est pas monotone quand on ajoute de l'information!

## Propriétés importantes

---

- Sommation :  $\mathbb{P}(a) = \sum_{b \in \text{Dom}(B)} \mathbb{P}(a \wedge b)$
- Règle produit :  $\mathbb{P}(a \wedge b) = \mathbb{P}(a | b)\mathbb{P}(b)$
- Sommation :  $\mathbb{P}(a) = \sum_{b \in \text{Dom}(B)} \mathbb{P}(a | b)\mathbb{P}(b)$
- Dérivation :  $\mathbb{P}(a \wedge b \wedge c \wedge d) = \mathbb{P}(a|bcd)\mathbb{P}(b | cd)\mathbb{P}(c | d)\mathbb{P}(d)$

	malDeDents		¬malDeDents	
	testSonde	¬testSonde	testSonde	¬testSonde
carie	0.108	0.012	0.072	0.008
¬ carie	0.016	0.064	0.144	0.576

$\mathbb{P}(\text{carie}) =$

$\mathbb{P}(\text{carie} | \text{malDeDents}) =$

## Propriétés importantes

---

- Sommation :  $\mathbb{P}(a) = \sum_{b \in \text{Dom}(B)} \mathbb{P}(a \wedge b)$
- Règle produit :  $\mathbb{P}(a \wedge b) = \mathbb{P}(a | b)\mathbb{P}(b)$
- Sommation :  $\mathbb{P}(a) = \sum_{b \in \text{Dom}(B)} \mathbb{P}(a | b)\mathbb{P}(b)$
- Dérivation :  $\mathbb{P}(a \wedge b \wedge c \wedge d) = \mathbb{P}(a|bcd)\mathbb{P}(b | cd)\mathbb{P}(c | d)\mathbb{P}(d)$

	malDeDents		¬malDeDents	
	testSonde	¬testSonde	testSonde	¬testSonde
carie	0.108	0.012	0.072	0.008
¬ carie	0.016	0.064	0.144	0.576

$$\mathbb{P}(\text{carie}) = 0.2$$

$$\mathbb{P}(\text{carie} | \text{malDeDents}) =$$

## Propriétés importantes

---

- Sommation :  $\mathbb{P}(a) = \sum_{b \in \text{Dom}(B)} \mathbb{P}(a \wedge b)$
- Règle produit :  $\mathbb{P}(a \wedge b) = \mathbb{P}(a | b)\mathbb{P}(b)$
- Sommation :  $\mathbb{P}(a) = \sum_{b \in \text{Dom}(B)} \mathbb{P}(a | b)\mathbb{P}(b)$
- Dérivation :  $\mathbb{P}(a \wedge b \wedge c \wedge d) = \mathbb{P}(a|bcd)\mathbb{P}(b | cd)\mathbb{P}(c | d)\mathbb{P}(d)$

	malDeDents		¬malDeDents	
	testSonde	¬testSonde	testSonde	¬testSonde
carie	0.108	0.012	0.072	0.008
¬ carie	0.016	0.064	0.144	0.576

$$\mathbb{P}(\text{carie}) = 0.2$$

$$\mathbb{P}(\text{carie} | \text{malDeDents}) = \frac{0.016 + 0.064}{0.108 + 0.012 + 0.016 + 0.064} = 0.6$$

## Propriétés importantes

- Sommation :  $\mathbb{P}(a) = \sum_{b \in \text{Dom}(B)} \mathbb{P}(a \wedge b)$
- Règle produit :  $\mathbb{P}(a \wedge b) = \mathbb{P}(a | b)\mathbb{P}(b)$
- Sommation :  $\mathbb{P}(a) = \sum_{b \in \text{Dom}(B)} \mathbb{P}(a | b)\mathbb{P}(b)$
- Dérivation :  $\mathbb{P}(a \wedge b \wedge c \wedge d) = \mathbb{P}(a|bcd)\mathbb{P}(b | cd)\mathbb{P}(c | d)\mathbb{P}(d)$

	malDeDents		¬malDeDents	
	testSonde	¬testSonde	testSonde	¬testSonde
carie	0.108	0.012	0.072	0.008
¬ carie	0.016	0.064	0.144	0.576

$$\mathbb{P}(\text{carie}) = 0.2$$

$$\mathbb{P}(\text{carie} | \text{malDeDents}) = \frac{0.016 + 0.064}{0.108 + 0.012 + 0.016 + 0.064} = 0.6$$

$$\mathbb{P}(\text{Carie} | \text{malDeDents}) \propto \mathbb{P}(\text{Carie} | \text{malDeDents}) \propto \langle 0.108, 0.016 \rangle + \langle 0.012, 0.064 \rangle \propto \langle 0.12, 0.08 \rangle = \langle 0.6, 0.4 \rangle \Leftrightarrow \text{on calcule sans avoir besoin de } \mathbb{P}(\text{malDeDents})$$

On peut tirer de l'exemple précédent une première technique :

On veut apprendre  $\mathbb{P}(X | e)$  étant donné une information  $e$  ("evidence"), comment change la probabilité de  $X$ .

$$\mathbb{P}(X | e) \propto P(X \wedge e) \propto \sum_{y \in \text{Dom}(Y)} \mathbb{P}(X \wedge e \wedge y)$$

Si on possède la table entière des probabilités, on peut donc calculer le vecteur  $\mathbb{P}(X | e)$  puis utiliser la normalisation pour trouver la réponse finale.

mais nécessite de connaître la table contenant  $\mathcal{O}(2^n)$  valeurs, et le calcul va nécessiter  $\mathcal{O}(2^n)$  opérations!

la table de probabilité est intéressante pour comprendre, mais ne sera pas un outil pratique pour calculer!

## Règles de Bayes

---

$$\mathbb{P}(a | b) = \frac{\mathbb{P}(b | a)\mathbb{P}(a)}{\mathbb{P}(b)}$$

ou

$$\mathbb{P}(a | b) \propto \mathbb{P}(b | a)\mathbb{P}(a)$$

Cette règle est importantissime : souvent on a de l'information sur  $\mathbb{P}(b | a)$  mais on a besoin de connaître  $\mathbb{P}(a | b)$

⇒ la règle de Bayes nous donne le lien !

## Exemple

---

- symptôme : fièvre
- maladies possibles : rhume, grippe, corona virus

⇒ on veut calculer  $\mathbb{P}(D | \text{fièvre})$

Le mécanisme causal est plutôt  $\mathbb{P}(\text{fièvre} | D)$

S'il y a une épidémie,  $\mathbb{P}(D | \text{fièvre})$  risque de changer !

Avec la règle de Bayes

- $\mathbb{P}(D | \text{fièvre}) = \frac{\mathbb{P}(\text{fièvre} | D)\mathbb{P}(D)}{\mathbb{P}(\text{fièvre})}$

- notez que  $\mathbb{P}(\text{fièvre}) = \begin{cases} \mathbb{P}(\text{fièvre} | \text{rhume})\mathbb{P}(\text{rhume}) \\ + \\ \mathbb{P}(\text{fièvre} | \text{grippe})\mathbb{P}(\text{grippe}) \\ + \\ \mathbb{P}(\text{fièvre} | \text{corona})\mathbb{P}(\text{corona}) \end{cases}$

$$\mathbb{P}(\text{cause} | \text{effet}) = \frac{\mathbb{P}(\text{effet} | \text{cause})\mathbb{P}(\text{cause})}{\mathbb{P}(\text{effet})}$$

$\mathbb{P}(\text{cause} | \text{effet})$  est la situation de diagnostic

$\mathbb{P}(\text{effet} | \text{cause})$  est la situation "causale" : étant donnée que cet élément est la cause, quelle est la probabilité qu'un effet se produit.

exemple

- $\mathbb{P}(\text{raideurDuCou}) = 0.01$
  - $\mathbb{P}(\text{méningite}) = \frac{1}{50000}$
  - $\mathbb{P}(\text{raideurDuCou} | \text{méningite}) = 0.7$
  - $\mathbb{P}(\text{méningite} | \text{raideurDuCou}) = \frac{\mathbb{P}(\text{raideurDuCou} | \text{méningite}) \cdot \mathbb{P}(\text{méningite})}{\mathbb{P}(\text{raideurDuCou})}$
- ⇒  $\mathbb{P}(\text{méningite} | \text{raideurDuCou}) = 0.0014$

Lors d'une épidémie de méningite,  $\mathbb{P}(\text{méningite})$  augmente, mais avec la loi de Bayes, on saura mettre à jour. Surtout  $\mathbb{P}(\text{raideurDuCou} | \text{méningite})$  reste constant !

Comment change le degré de croyance lorsque l'on a appris une nouvelle information ?

i.e. On connaît maintenant la valeur de certaines variables aléatoires, qu'est-ce que cela change sur notre degré de croyance.

↪ si je connais  $e$ , quelle est la probabilité  $Pr(\alpha | e)$  ?

- pour tous les mondes  $w$  où  $e$  n'est pas vrai,  $\mu(w) = 0$
- pour tous les mondes  $w$  où  $e$  est vrai,  $\mu(w) = \frac{\mu(w)}{\mathbb{P}(e)}$

↪ seconde étape est une étape de normalisation pour assurer que la nouvelle mesure somme à 1.

## Limitations

---

Avoir accès à beaucoup de valeurs!

- Si on considère les mondes possibles, leur nombre peut être très grand!  
si on a  $n$  variables booléennes on a donc  $2^n - 1$  nombres à donner!
- ces nombres ne sont peut être pas "stables"
- certains nombres ne sont pas simples à estimer : ex quelle est la probabilité que la batterie de votre portable soit basse?

Manipuler beaucoup de valeurs!

- pour répondre à une requête d'inférence, on doit sommer sur un nombre exponentiel de mondes possibles
  
- on n'a pas forcément d'autres choix!

mais on peut utiliser des aspects structurels pour baisser le coût de calcul

☞ on va utiliser l'**indépendance conditionnelle**

## **Definition** (Indépendance)

---

$x$  et  $y$  sont indépendants ssi  $\mathbb{P}(x) = \mathbb{P}(x | y)$  ssi  $\mathbb{P}(y) = \mathbb{P}(y | x)$  ssi  $\mathbb{P}(x \wedge y) = \mathbb{P}(x)\mathbb{P}(y)$

Intuitivement : apprendre  $y$  n'influence en aucun cas votre degré de croyance sur  $x$

## **Definition** (Indépendance conditionnelle)

---

$x$  et  $y$  sont conditionnellement indépendants étant donné  $z$  ssi  $\mathbb{P}(x | z) = \mathbb{P}(x | y \wedge z)$  ssi  $\mathbb{P}(y | z) = \mathbb{P}(y | x \wedge z)$  ssi  $\mathbb{P}(x \wedge y | z) = \mathbb{P}(x | z)\mathbb{P}(y | z)$

Intuitivement, apprendre  $y$  n'influence pas votre croyance sur  $x$  si vous connaissez déjà  $z$ .

## Indépendance

	malDeDents		$\neg$ malDeDents	
	testSonde	$\neg$ testSonde	testSonde	$\neg$ testSonde
carie	0.108	0.012	0.072	0.008
$\neg$ carie	0.016	0.064	0.144	0.576

- Supposons qu'on ajoute une nouvelle variable *Météo* qui peut prendre quatre valeurs.
- il faudrait alors faire quatre copies de cette table, et éditer les valeurs en fonction du temps! Donc passer à 32 valeurs!

mais clairement  $\mathbb{P}(\text{nuageux} \mid \text{malDeDent} \wedge \text{testSonde} \wedge \text{carie}) = \mathbb{P}(\text{nuageux})!$



$$\mathbb{P}(\text{nuageux} \wedge \text{malDeDent} \wedge \text{testSonde} \wedge \text{carie}) = \mathbb{P}(\text{nuageux}) \cdot \mathbb{P}(\text{malDeDent} \wedge \text{testSonde} \wedge \text{carie})$$

↪ on peut donc réutiliser notre table, et ajouter une table de 4 valeurs!

## Indépendance entre deux variables

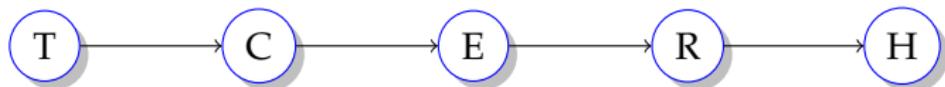
---

Deux variables  $X$  et  $Y$  sont conditionnellement indépendantes étant donné une variable  $Z$  ssi  $x$  et  $y$  sont conditionnellement indépendantes étant donné  $z$  pour toute valeur  $x \in \text{Dom}(X)$ ,  $y \in \text{Dom}(Y)$  et  $z \in \text{Dom}(Z)$ .

⇒ si vous connaissez la valeur de  $Z$ , rien de ce que vous apprenez sur  $Y$  n'aura une influence sur votre degré de croyance sur  $X$ .

- supposons que les variables booléennes  $X_1, X_2, \dots, X_n$  sont mutuellement indépendantes
- ➡ on n'a plus besoin que de  $n$  nombres pour spécifier la distribution complète comparé à  $2^n - 1$ .
- comment? on a simplement besoin de spécifier  $\mathbb{P}(X_1), \mathbb{P}(X_2), \dots, \mathbb{P}(X_n)$
- si on apprend que  $X_k = v_k$ , alors, il suffit de changer  $\mathbb{P}(X_k) = 1$  et laisser les  $\mathbb{P}(X_i)$  inchangés pour  $i \neq k$ .
- ➡ moins de nombres à connaître et moins de calculs à faire!!!
- évidemment, on n'a pas souvent d'indépendances mutuelles. Mais il y a souvent des indépendances conditionnelles qui nous permettent de faire des gains!
- ➡ les réseaux Bayesiens exploitent précisément cela.

## Exemple



Je me suis levé trop tôt (T), j'ai donc pris trop de café (C), donc j'étais excité (E), et j'ai fait une rupture d'anévrisme (R) et j'ai fini à l'hôpital (H).

Si vous apprenez la valeur de  $T$ ,  $C$ ,  $E$  ou  $R$ , quel serait l'effet sur  $\mathbb{P}(H)$  ?

- si l'une des variables est vrai, on voudrait augmenter  $\mathbb{P}(H)$
- ⇒  $H$  n'est pas indépendant de  $T$ ,  $C$ ,  $E$  ou  $R$ .

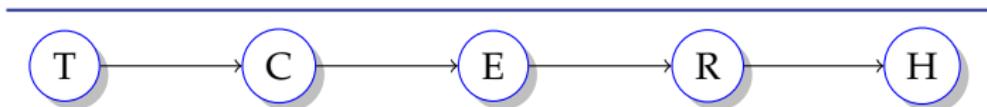
Mais si vous connaissez la valeur de  $R$ , apprendre ensuite la valeur de  $T$ ,  $C$  ou  $E$  n'aurait alors aucune influence sur  $\mathbb{P}(H)$  !

⇒ donc  $H$  est indépendant de  $T$ ,  $C$  et  $E$  étant donné la valeur de  $R$ .

De la même manière,

- $R$  est indépendant de  $T$ ,  $C$  étant donné  $E$
- $E$  est indépendant de  $T$  étant donné  $C$

## Exemple



donc

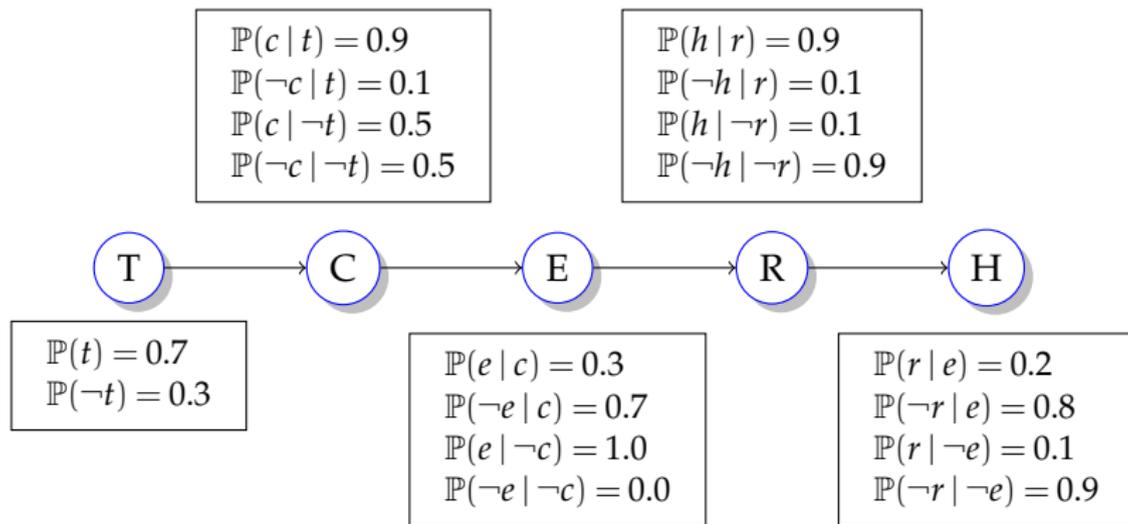
- $\mathbb{P}(H | R, X) = \mathbb{P}(H | R)$  pour  $X \in \{T, C, E\}$
  - $\mathbb{P}(R | E, X) = \mathbb{P}(R | E)$  pour  $X \in \{T, C\}$
  - $\mathbb{P}(E | C, T) = \mathbb{P}(E | C)$
- ⇒  $\mathbb{P}(H, R, E, C, T) = \mathbb{P}(H|R, E, C, T) \cdot \mathbb{P}(R|E, C, T) \cdot \mathbb{P}(E|C, T) \cdot \mathbb{P}(C|T) \cdot \mathbb{P}(T)$

grâce à l'indépendance, on a alors

$$\mathbb{P}(H, R, E, C, T) = \mathbb{P}(H|R) \cdot \mathbb{P}(R|E) \cdot \mathbb{P}(E|C) \cdot \mathbb{P}(C|T) \cdot \mathbb{P}(T)$$

- ⇒ on peut préciser la probabilité jointe complète en utilisant seulement 5 distributions conditionnelles locales.

## Exemple



Avec la représentation explicite, on avait besoin de 31 nombres  
En utilisant l'indépendance, on n'a plus besoin que de 9 nombres.

$$\begin{aligned}\mathbb{P}(hr\neg ec\neg t) &= \mathbb{P}(h | r)\mathbb{P}(r | \neg e)\mathbb{P}(\neg e | c)\mathbb{P}(c | \neg t)\mathbb{P}(\neg t) \\ &= 0.9 \cdot 0.1 \cdot 0.3 \cdot 0.5 \cdot 0.3 \\ &= 0.00405\end{aligned}$$