

# Approximation non polynomiale

Bruno Escoffier

Journées Franciliennes de Recherche Opérationnelle

Paris - 20 Novembre 2012

- 1 A toutes fins utiles
- 2 Algorithmes approchés exponentiels
- 3 Quelques mots sur les algorithmes FPT approchés
- 4 Résultats négatifs?

A toutes fins utiles...

A est  $r$ -approché si **pour toute instance  $I$** :

$$val(A(I)) \leq r \times opt(I)$$

$r \geq 1$  ( $r = 1$ : algorithme exact).

A est  $r$ -approché si **pour toute instance  $I$** :

$$\text{val}(A(I)) \leq r \times \text{opt}(I)$$

$r \geq 1$  ( $r = 1$ : algorithme exact).

Définition analogue pour un problème de maximisation:

$$\text{val}(A(I)) \geq r \times \text{opt}(I)$$

$r \leq 1$ .

## Des résultats positifs...

- ▶ min vertex cover est approximable à rapport 2
- ▶ min tsp est approximable à rapport  $3/2$  dans le cas métrique
- ▶ min set cover est approximable à rapport  $O(\log n)$
- ▶ ...

... et négatifs

Si  $P \neq NP$ :

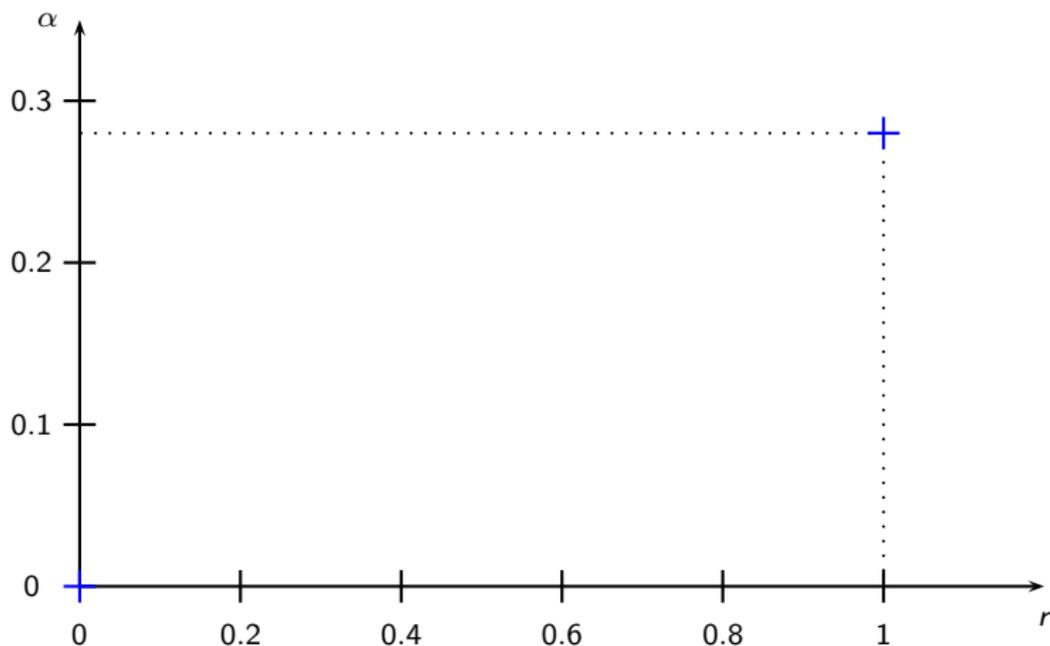
- ▶ max independent set inapproximable avec un rapport constant
- ▶ min coloring avec un rapport constant
- ▶ min set cover avec un rapport constant
- ▶ min vertex cover avec un rapport meilleur que 1.36 (meilleur que 2 sous UGC)
- ▶ ...

## Algorithmes approchés exponentiels

En quelques mots

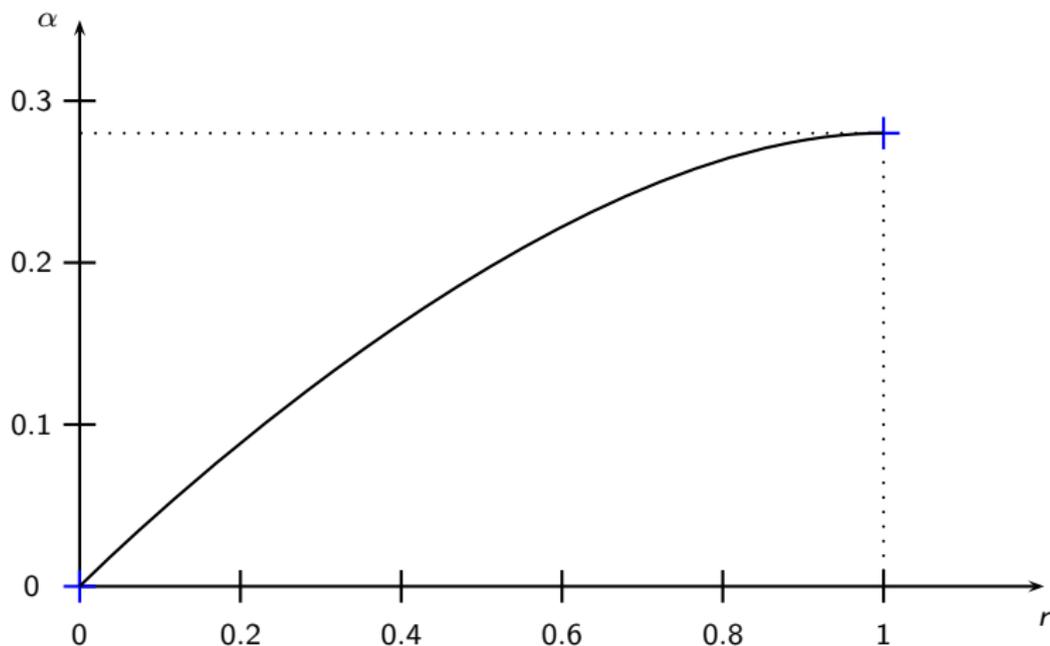
# Le problème max independent set

Un algorithme en  $O^*(2^{\alpha n})$ ?



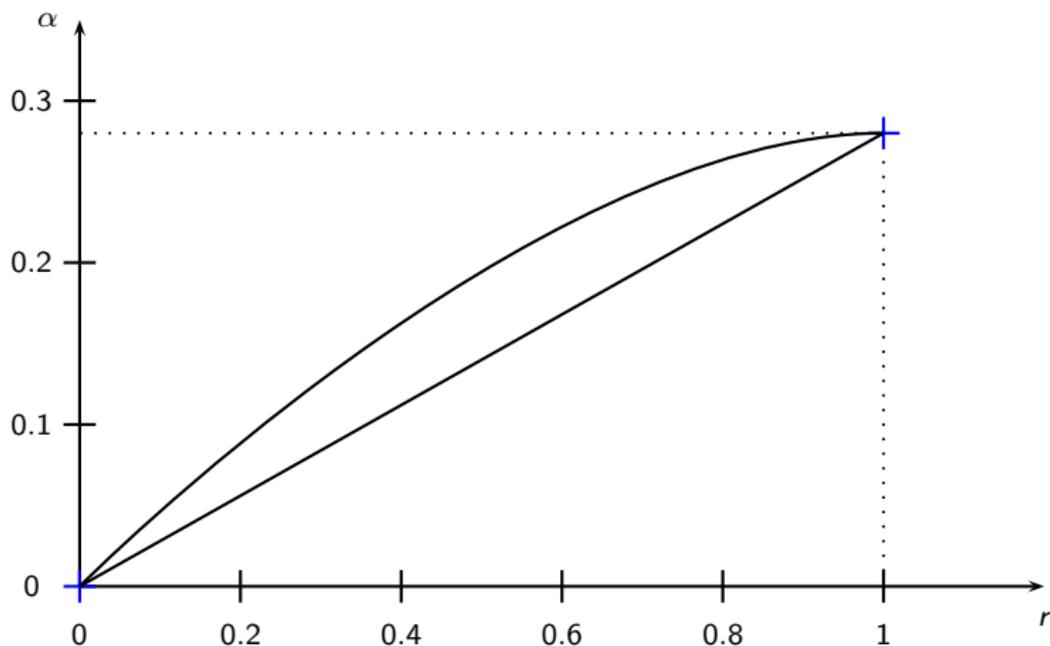
# Le problème max independent set

Un algorithme en  $O^*(2^{\alpha n})$ ?



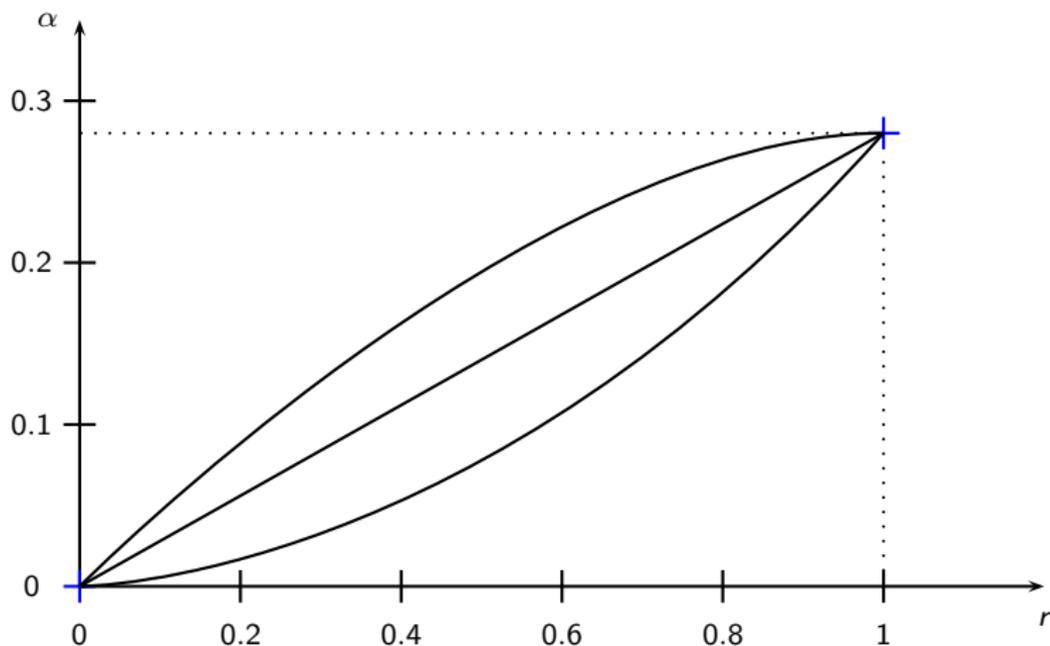
# Le problème max independent set

Un algorithme en  $O^*(2^{\alpha n})$ ?



# Le problème max independent set

Un algorithme en  $O^*(2^{\alpha n})$ ?



## Compromis temps/qualité de la solution

Un problème  $\Pi$

- ▶ meilleur algorithme exact:  $O^*(\gamma^n)$ ;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu:  $r$ .

## Compromis temps/qualité de la solution

Un problème  $\Pi$

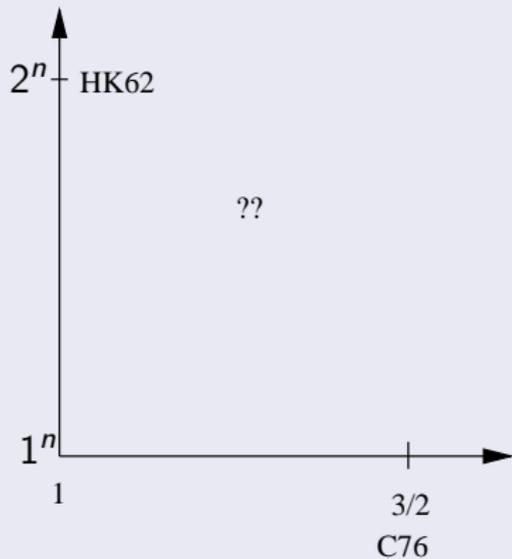
- ▶ meilleur algorithme exact:  $O^*(\gamma^n)$ ;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu:  $r$ .

→ Puis-je résoudre  $\Pi$ :

- (1) en temps (significativement) plus faible que  $O^*(\gamma^n)$
- (2) avec un rapport d'approximation (significativement) meilleur que  $r$ ?

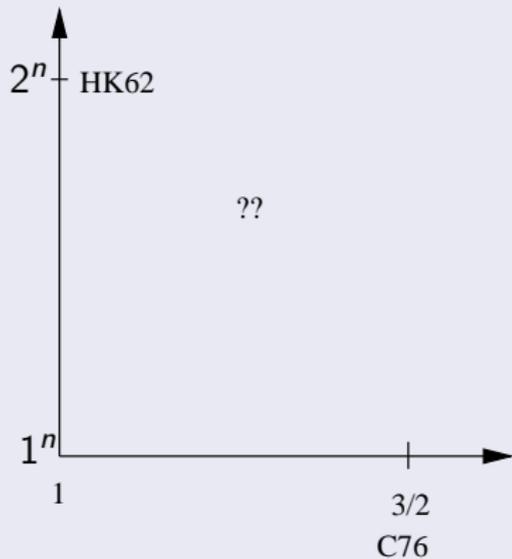
## TSP

- ▶ Résoluble en  $O^*(2^n)$
- ▶  $3/2$ -approximable en temps polynomial



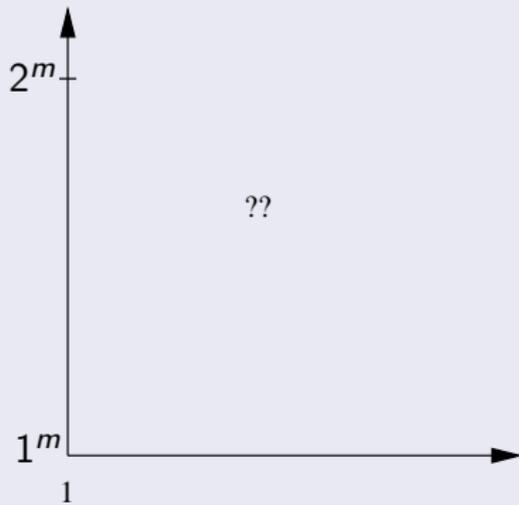
## TSP

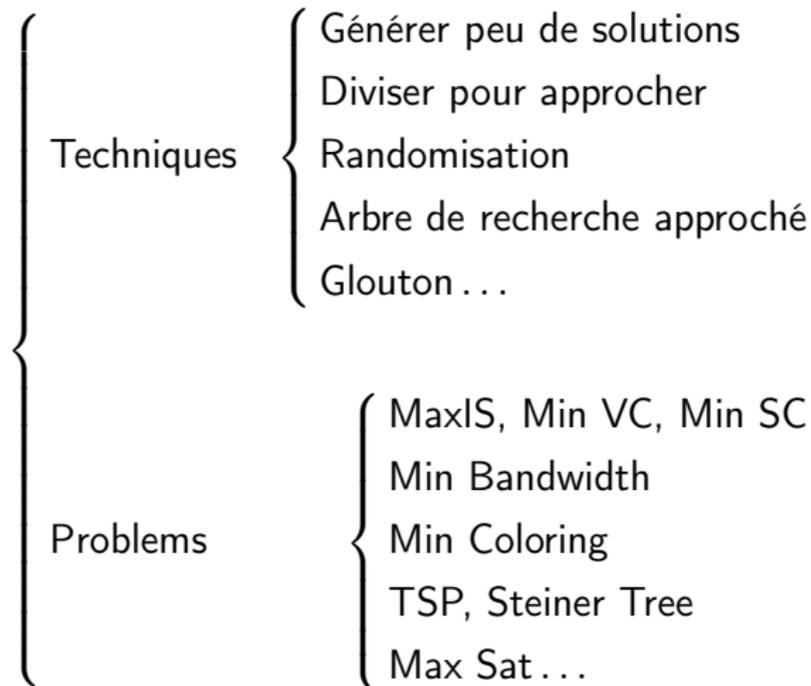
- ▶ Résoluble en  $O^*(2^n)$
- ▶ 3/2-approximable en temps polynomial



## Minimum Set Cover

- ▶ Résoluble en  $O^*(2^m)$   
(recherche exhaustive)
- ▶ Inapproximable à rapport constant en temps poly





Quelques techniques illustrées sur le stable maximum

## Le principe

Générer un faible nombre de solutions (en les complétant polynomialement, si possible et nécessaire) et retourner la meilleure solution calculée.

# Générer un faible nombre de solutions

- ▶ Générer les sous-ensembles de  $V$  de taille  $\sqrt{n}$
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation:

# Générer un faible nombre de solutions

- ▶ Générer les sous-ensembles de  $V$  de taille  $\sqrt{n}$
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation:  $\sqrt{n}$

# Générer un faible nombre de solutions

- ▶ Générer les sous-ensembles de  $V$  de taille  $\sqrt{n}$
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation:  $\sqrt{n}$

Complexité:

# Générer un faible nombre de solutions

- ▶ Générer les sous-ensembles de  $V$  de taille  $\sqrt{n}$
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation:  $\sqrt{n}$

Complexité: sous-exponentielle  $O(2^{\sqrt{n} \log n})$

- ▶ Générer les sous-ensembles de  $V$  de taille  $\sqrt{n}$
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation:  $\sqrt{n}$

Complexité: sous-exponentielle  $O(2^{\sqrt{n} \log n})$

Appliqué sur:

- ▶ capacitated dominating set (Cygan, Pilipczuk & Wojtaszczyk (2010))
- ▶ min independent dominating set (Bourgeois, Escoffier & Paschos (2010))

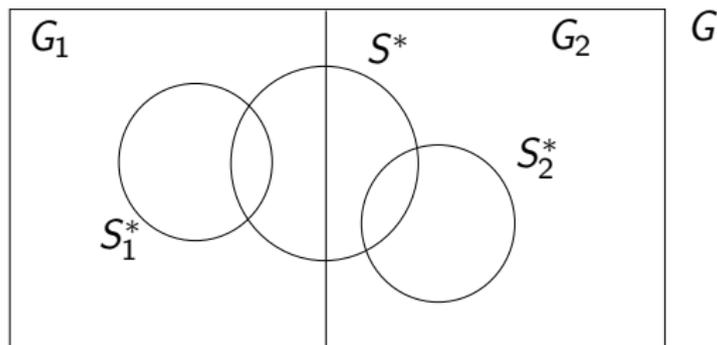
# Diviser pour approcher (1)

## Le principe

Résoudre optimalement le problème sur une série de (“petites”) sous-instances de l'instance initiale

- ▶ Couper de manière appropriée l'instance en un ensemble de sous-instances (dont la taille est fonction du rapport que l'on souhaite obtenir)
- ▶ Résoudre le problème sur ses sous-instances
- ▶ Construire une solution sur l'instance initiale en utilisant les solutions sur les sous-instances

## Diviser pour approcher (2)

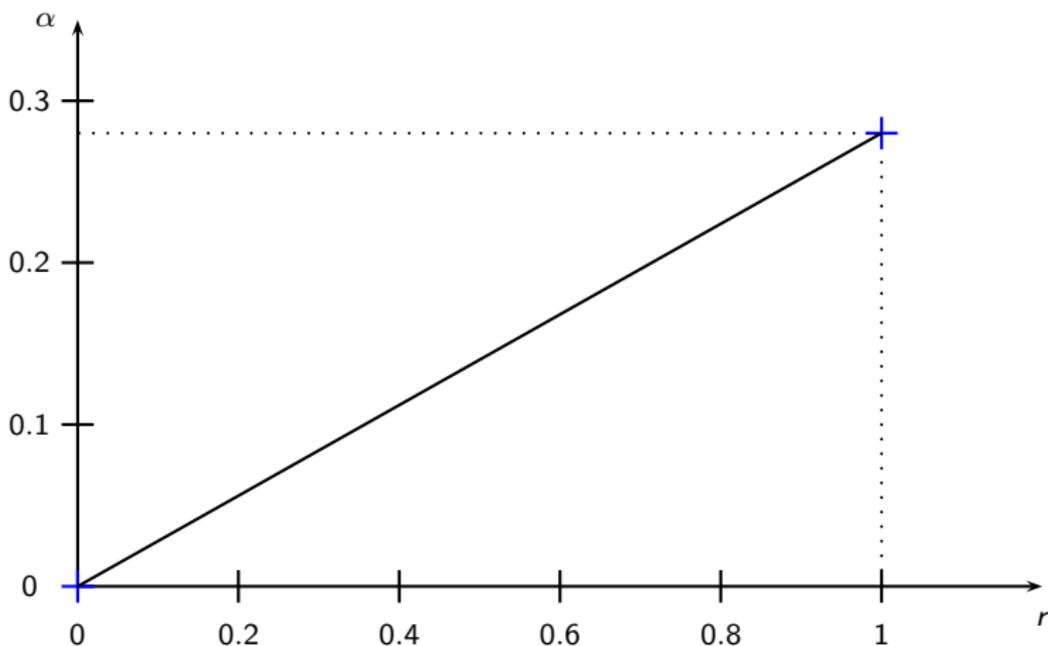


$$|S^*| \leq |S_1^*| + |S_2^*| \leq 2 \max\{|S_1^*|, |S_2^*|\} \implies \frac{\max\{|S_1^*|, |S_2^*|\}}{|S^*|} \geq \frac{1}{2}$$

Complexité:  $O(\gamma^{n/2})$ , si  $O(\gamma^n)$  est la complexité exacte de max independent set

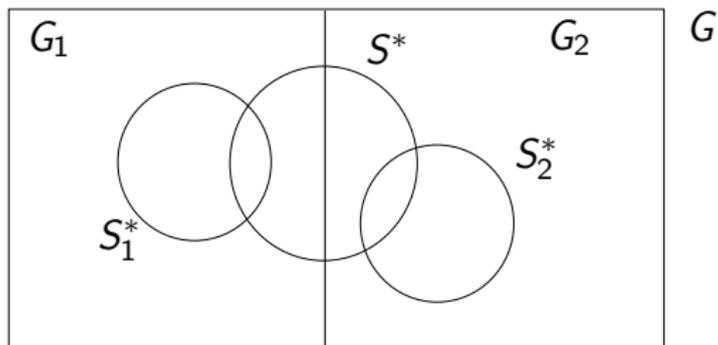
## Diviser pour approcher (3)

Un algorithme en  $O^*(2^{\alpha n})$  pour max independent set?

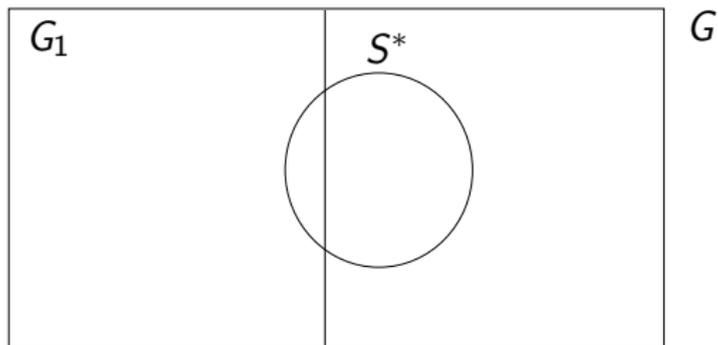
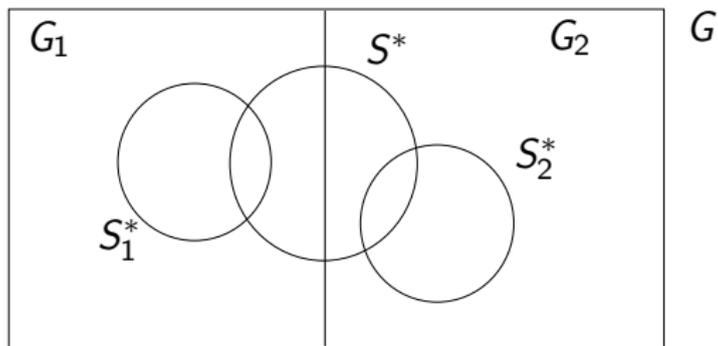


## Applicable

- ▶ aux problèmes héréditaires
- ▶ par extension à min vertex cover
- ▶ à min set cover (idée: grouper les ensembles pour réduire leur nombre)



# Randomisation



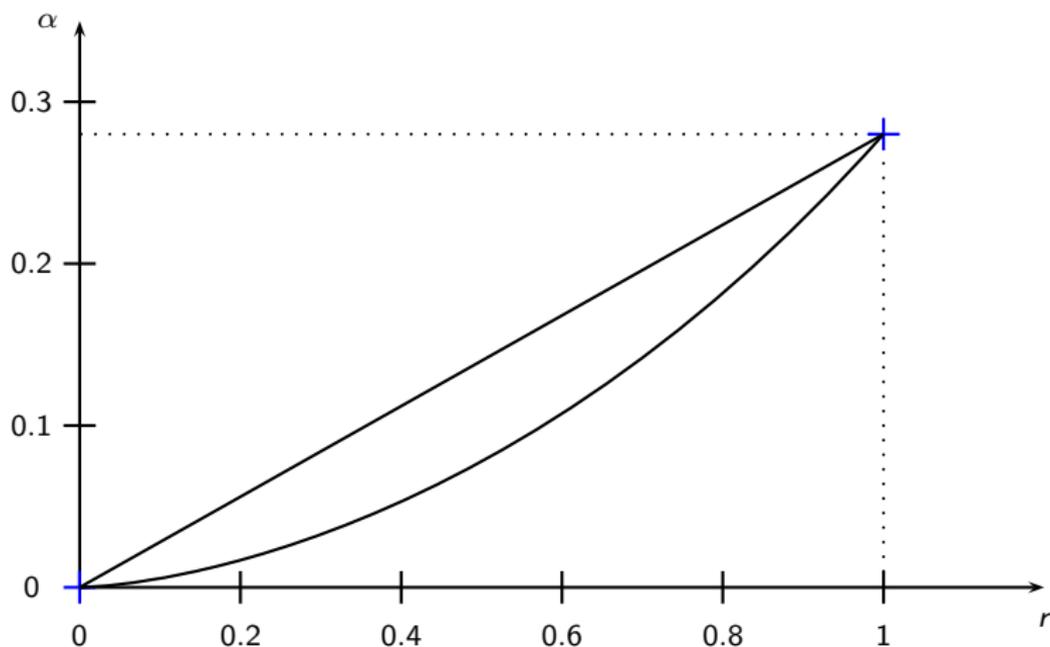
## Le principe

- 1 Répéter le partitionnement un nombre exponentiel de fois:  $\beta^n$  fois.
- 2 Résoudre chacune des  $\beta^n$  instances
- 3 Renvoyer la meilleure solution.

→ On obtient un rapport  $r$  en un temps inférieur à  $\gamma^{rn}$  (avec une proba  $\sim 1$ ).

# Le problème max independent set

Un algorithme en  $O^*(2^{\alpha n})$ ?



## Le principe

Concevoir un algorithme de branchement en élaguant des branches tout en maîtrisant l'erreur par rapport à l'optimum

## Algorithme exact

- 1 Si  $\Delta(G) \leq 2$ , résoudre le problème optimalement;
- 2 sinon, brancher sur un sommet  $v$  de degré  $\geq 3$ : soit prendre  $v$  dans la solution (et retirer  $N[v]$ ), soit ne pas prendre  $v$  (et retirer  $v$ ).

$$T(n) \leq T(n-4) + T(n-1)$$

# Elagage approché d'un arbre de recherche (2)

## Algorithme exact

- 1 Si  $\Delta(G) \leq 2$ , résoudre le problème optimalement;
- 2 sinon, brancher sur un sommet  $v$  de degré  $\geq 3$ : soit prendre  $v$  dans la solution (et retirer  $N[v]$ ), soit ne pas prendre  $v$  (et retirer  $v$ ).

$$T(n) \leq T(n-4) + T(n-1)$$

## Algorithme 1/2-approché

- 1 Si  $\Delta(G) \leq 7$ , trouver une solution 0.5-approchée\*;
- 2 sinon, brancher sur un sommet  $v$  de degré  $\geq 8$ : soit prendre  $v$  dans la solution (et retirer  $N[v]$  et une clique  $C$ ), soit ne pas prendre  $v$ .

$$T(n) \leq T(n-11) + T(n-1)$$

(\* rapport  $\frac{5}{\Delta(G)+3}$  en temps polynomial, (Berman & Fujito (1985)))

- ▶ Amélioration quel que soit le rapport désiré.
- ▶ Applicable à de nombreux problèmes
  - min bandwidth (Cygan & Pilipczuk (2010))
  - min and max sat (Danstsin & al. (2001), Escoffier, Paschos & Tourniaire (2012a))
  - min set cover (Bourgeois, Escoffier & Paschos (2009))
  - ...
  - conditions générales d'applications (Escoffier, Paschos & Tourniaire (2012b))

Quelques mots sur les algorithmes FPT approchés

Un problème  $\Pi$ , un entier  $k$ . Existe-t-il une solution de valeur  $\leq k$  ( $\geq k$ )?

- ▶ FPT: algorithme en  $f(k)poly(n)$
- ▶ W[1]-difficile: pas FPT si  $FPT \neq W[1]$

Un problème  $\Pi$ , un entier  $k$ . Existe-t-il une solution de valeur  $\leq k$  ( $\geq k$ )?

- ▶ FPT: algorithme en  $f(k)poly(n)$   
Algorithme FPT  $r$ -approché en  $g(k)poly(n)$  avec  $g$   
(significativement) plus petite que  $f$ ?
- ▶ W[1]-difficile: pas FPT si  $FPT \neq W[1]$

Un problème  $\Pi$ , un entier  $k$ . Existe-t-il une solution de valeur  $\leq k$  ( $\geq k$ )?

- ▶ FPT: algorithme en  $f(k)poly(n)$   
Algorithme FPT  $r$ -approché en  $g(k)poly(n)$  avec  $g$   
(significativement) plus petite que  $f$ ?
- ▶ W[1]-difficile: pas FPT si  $FPT \neq W[1]$   
Algorithme FPT  $r$ -approché?

## Algorithme FPT $r$ -approché

Un problème  $\Pi$ , un entier  $k$ .

→ S'il existe une solution de valeur  $\leq k$ , renvoyer une solution de valeur  $\leq rk$ .

→ Complexité FPT ( $g(k)poly(n)$ )

min vertex cover

FPT:  $\alpha^k \text{poly}(n)$

2-approché en temps polynomial

## min vertex cover

FPT:  $\alpha^k \text{poly}(n)$

2-approché en temps polynomial

→ pour tout  $r \in [1, 2]$ , algorithme FPT  $r$ -approché en  $\alpha_r^k \text{poly}(n)$

avec:  $\alpha_1 = \alpha$ ,  $\alpha_2 = 0$ :

## min vertex cover

FPT:  $\alpha^k \text{poly}(n)$

2-approché en temps polynomial

→ pour tout  $r \in [1, 2]$ , algorithme FPT  $r$ -approché en  $\alpha_r^k \text{poly}(n)$

avec:  $\alpha_1 = \alpha$ ,  $\alpha_2 = 0$ :

- ▶ diviser pour approcher (Bourgeois, Escoffier & Paschos (2008))
- ▶ élagage approché de l'arbre de recherche (Brankovic & Fernau (2010))
- ▶ une réduction mêlant FPT et approximation (Fellows, Kulik, Rosamond & Shachnai (2012))

D'autres problèmes étudiés: Edge dominating set, Steiner tree,...

Un problème  $\Pi$ , un entier  $k$ . Existe-t-il une solution de valeur  $\leq k$  ( $\geq k$ )?

- ▶ FPT: algorithme en  $f(k)poly(n)$   
Algorithme FPT  $r$ -approché en  $g(k)poly(n)$  avec  $g$  (significativement) plus petite que  $f$ ?
- ▶ W[1]-difficile: pas FPT si  $FPT \neq W[1]$   
Algorithme FPT  $r$ -approché?

Deuxième question: aucune réponse (positive) - pour la paramétrisation standard.

Résultats négatifs?

min independent dominating set n'est pas  $g(k)$ -approximable en temps FPT si  $FPT \neq W[2]$  (Downey, Fellows & McCartin (2006))

# Résultats négatifs?

min independent dominating set n'est pas  $g(k)$ -approximable en temps FPT si  $FPT \neq W[2]$  (Downey, Fellows & McCartin (2006))

Qu'en est-il de max independent set? de min dominating set?

## Compromis temps/qualité de la solution

Un problème  $\Pi$

- ▶ meilleur algorithme exact:  $O^*(\gamma^n)$ ;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu:  $r$ .

## Compromis temps/qualité de la solution

Un problème  $\Pi$

- ▶ meilleur algorithme exact:  $O^*(\gamma^n)$ ;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu:  $r$ .

→ Puis-je résoudre  $\Pi$ :

- (1) en temps (significativement) plus faible que  $O^*(\gamma^n)$
- (2) avec un rapport d'approximation (significativement) meilleur que  $r$ ?

## Compromis temps/qualité de la solution

Un problème  $\Pi$

- ▶ meilleur algorithme exact:  $O^*(\gamma^n)$ ;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu:  $r$ .

→ Puis-je résoudre  $\Pi$ :

- (1) en temps (significativement) plus faible que  $O^*(\gamma^n)$
- (2) avec un rapport d'approximation (significativement) meilleur que  $r$ ?

(1): en temps sous-exponentiel??

## Résultats négatifs?

Réponse: oui (rapport  $\sqrt{n}$  pour le stable par exemple)

## Résultats négatifs?

Réponse: oui (rapport  $\sqrt{n}$  pour le stable par exemple)  
mais...

# Résultats négatifs?

Réponse: oui (rapport  $\sqrt{n}$  pour le stable par exemple)

mais...

Sous **ETH**, pour tout  $r > 0$  et tout  $\delta > 0$ , il n'y a pas d'algorithme  $r$ -approché en temps  $O(2^{n^{1-\delta}})$  pour max independent set (Escoffier, Kim & Paschos (2012))

Résultats similaires:

- ▶ Pas de  $7/8 + \epsilon$ -approximation pour Max 3-sat
- ▶ Pas d'approximation constante pour min coloring
- ▶ Pas de  $7/6 - \epsilon$ -approximation pour min vertex cover

- ▶ Peut-on étendre ces résultats à  $2^{o(n)}$ ?

- ▶ Peut-on étendre ces résultats à  $2^{o(n)}$ ?
- ▶ Peut-on trouver des bornes d'inapproximabilité en temps  $\gamma^n$ ? (sous quelle hypothèse)?
- ▶ Peut-on développer des réductions préservant l'approximation adapté à cette problématique?
- ▶ Qu'en est-il des noyaux approchés?
- ▶ ...

Validation expérimentale???

## Validation expérimentale???

Exemple: Algorithme 5-approché pour min set cover en  $O(1.005^{m+n})$